

招生介绍—陈浩，东南大学计算机科学与工程学院



个人简介

陈浩，博士，东南大学计算机科学与工程学院 PALM 实验室副教授，博士生导师，江苏省双创博士、南京市留学择优人才，东南大学紫金青年学者。2019 年于香港城市大学机器人视觉实验室获博士学位，2019-2020 于南洋理工大学任博士后研究员，研究方向为计算机视觉、多模态感知与理解。目前集中于实现高效、通用、可信、可扩展、可解释，可落地的多模态（如图像、文本、音频、深度、红外、点云、视频）感知与理解模型，包括各类跨模态生成与多模态融合任务。近 5 年在 IJCV, TIP, CVPR, IROS 等计算机视觉及机器人领域国际顶级期刊和会议上发表论文 20 余篇，其中 3 篇被评为 ESI 高被引论文（世界前 1%），1 篇获国际知名会议最佳论文提名。主持和参与国家自然科学基金和江苏省自然科学基金多项。研究成果获工业界认可，荣获两次 HW “火花价值奖”。

研究方向:多模态感知与理解

多模态智能感知和场景理解是当今人工智能发展的一大趋势，在工业生产、日常生活、医疗、交通等领域应用广泛。十四五规划和 2035 年远景目标纲要将“多模态智能”作为中国新一代人工智能的重点方向之一。近几年，多模态感知和理解也成为人工智能领域的研究热点和难点，因而该方向具有广阔的研究前景和应用价值。

具体研究内容包括：

1. **融合多个模态信息以提高智能系统的感知和场景理解能力**，例如融合文本与图像的多媒体理解；融合 RGB 和深度相机的工业机械臂，智能手机背景虚化等；融合 RGB 和事件相机的视频去模糊；综合 MRI、CT、PET 的多模态医疗诊断系统；集成 RGB 相机、深度相机、激光雷达的自动驾驶系统等。
2. **跨模态生成和检索**，用于各种语音-文本-视觉的跨模态智能交互系统。如根据文本描述生成视频或对图像编辑等。
3. **多模态可解释性研究**，分析不同模态数据间多角度的相关性和多模态的交互与融合机制，提高多模态模型的可信度和可解释性。

对于我的学生，我有以下期望：

1. 诚信做人，相互尊重。
2. 主动进取，踏实努力，学生才是自己研究生阶段的主导者，想取得好的成果离不开自身的努力。
3. 积极沟通。

作为导师，我能提供以下指导和帮助：

1. 从论文阅读-科研思维-方法-实验-写作等方面给予系统地指导。
2. 推荐至海外深造。
3. 长期和阿里、HW 等头部企业合作，可推荐实习和就业。

欢迎感兴趣的同学加入，让我们共同努力做出有价值有影响力的工作！

联系方式：计算机北楼 150 haochen303@seu. edu. cn